

REFERENCIA RÁPIDA DE PYTORCH

Tensoros, autograd, redes neuronales y entrenamiento

Tensoros

Crear Tensoros

```
import torch
a = torch.tensor([1, 2, 3])
b = torch.zeros(2, 3)
c = torch.ones(3, 3)
d = torch.randn(2, 4) # normal dist
```

Constructores de Tensoros

```
torch.zeros(m, n) # Todo ceros, forma (m, n)
```

```
torch.ones(m, n) # Todo unos, forma (m, n)
```

```
torch.randn(m, n) # Aleatorio normal estándar
```

```
torch.arange(start, end, step) # Valores equiespaciados
```

```
torch.linspace(start, end, steps) # Número fijo de puntos
```

```
torch.eye(n) # Matriz identidad
```

```
torch.empty(m, n) # Memoria no inicializada
```

Interoperabilidad con NumPy

```
t = torch.from_numpy(np_array)
arr = tensor.numpy() # shares memory
t = torch.as_tensor(np_array)
```

Autograd

Seguimiento de Gradientes

```
x = torch.tensor([2.0, 3.0], requires_grad=True)
y = (x ** 2).sum()
y.backward()
print(x.grad) # tensor([4., 6.]
```

Deshabilitar Seguimiento de Gradientes

```
with torch.no_grad():
    pred = model(x) # inference only
x_det = x.detach() # detach from graph
```

Control de Gradientes

```
x.requires_grad_(True) # Habilitar seguimiento de grad en sitio
x.grad.zero_() # Restablecer gradientes acumulados
x.detach_() # Nuevo tensor sin historial de grad
x.grad # Acceder a gradientes almacenados
```

Redes Neuronales

Definir un Modelo

```
import torch.nn as nn
class Net(nn.Module):
    def __init__(self):
        super().__init__()
        self.fc1 = nn.Linear(784, 128)
        self.fc2 = nn.Linear(128, 10)
    def forward(self, x):
        x = torch.relu(self.fc1(x))
        return self.fc2(x)
```

Modelo Secuencial

```
model = nn.Sequential(
    nn.Linear(784, 256),
    nn.ReLU(),
    nn.Dropout(0.2),
    nn.Linear(256, 10))
```

Capas Comunes

```
nn.Linear(in, out) # Capa totalmente conectada
```

```
nn.Conv2d(c_in, c_out, k) # Convolución 2D, tamaño de kernel k
```

```
nn.BatchNorm2d(n) # Normalización por lotes
```

```
nn.LSTM(in, hidden) # Capa recurrente LSTM
```

```
nn.Dropout(p) # Dropout con probabilidad p
```

```
nn.Embedding(vocab, dim) # Tabla de búsqueda de embeddings
```

Carga de Datos

Dataset Personalizado

```
from torch.utils.data import Dataset, DataLoader
class MyData(Dataset):
    def __init__(self, X, y):
        self.X, self.y = X, y
    def __len__(self): return len(self.X)
    def __getitem__(self, i):
        return self.X[i], self.y[i]
```

DataLoader

```
loader = DataLoader(dataset, batch_size=32,
                    shuffle=True, num_workers=2)
for batch_x, batch_y in loader:
    output = model(batch_x)
```

Datasets Integrados

```
from torchvision import datasets, transforms
t = transforms.Compose([
    transforms.ToTensor(),
    transforms.Normalize((0.5, ), (0.5, ))])
data = datasets.MNIST("data", train=True,
                    download=True, transform=t)
```

Ciclo de Entrenamiento

Ciclo de Entrenamiento Estándar

```
model.train()
for epoch in range(num_epochs):
    for X, y in train_loader:
        optimizer.zero_grad()
        loss = criterion(model(X), y)
        loss.backward()
        optimizer.step()
```

Evaluación

```
model.eval()
with torch.no_grad():
    correct = 0
    for X, y in test_loader:
        pred = model(X).argmax(dim=1)
        correct += (pred == y).sum().item()
```

Lista de Verificación de Entrenamiento

```
model.train() # Habilitar dropout / batch norm de entrenamiento
```

```
model.eval() # Cambiar a modo de inferencia
```

```
optimizer.zero_grad() # Limpiar gradientes antes de backward
```

```
loss.backward() # Calcular gradientes
```

```
optimizer.step() # Actualizar parámetros
```

Optimizadores

Optimizadores Comunes

```
import torch.optim as optim
opt = optim.SGD(model.parameters(), lr=0.01, momentum=0.5)
opt = optim.Adam(model.parameters(), lr=1e-3)
opt = optim.AdamW(model.parameters(), lr=1e-3, weight_decay=0.01)
```

Planificador de Tasa de Aprendizaje

```
sched = optim.lr_scheduler.StepLR(
    opt, step_size=10, gamma=0.1)
# in loop: sched.step() after each epoch
```

Comparativa de Optimizadores

```
SGD # Simple, requiere ajuste, bueno con momentum
Adam # LR adaptativa, convergencia rápida, predeterminado
AdamW # Adam con decaimiento de peso desacoplado
RMSprop # Adaptativo, bueno para RNNs
```

Funciones de Pérdida

Funciones de Pérdida Comunes

```
nn.CrossEntropyLoss() # Clasificación (logits, sin softmax)
nn.BCEWithLogitsLoss() # Clasificación binaria (logits)
nn.MSELoss() # Regresión (error cuadrático medio)
nn.L1Loss() # Regresión (error absoluto medio)
nn.NLLLoss() # Log-verosimilitud negativa (tras log_softmax)
```

```
nn.HuberLoss() # Regresión robusta (menos sensible a valores atípicos)
```

Uso

```
criterion = nn.CrossEntropyLoss()
loss = criterion(logits, targets)
# logits: (batch, classes), targets: (batch,)
```

Pérdida Personalizada

```
def focal_loss(pred, target, gamma=2.0):
    ce = nn.functional.cross_entropy(
        pred, target, reduction="none")
    pt = torch.exp(-ce)
    return ((1 - pt) ** gamma * ce).mean()
```

Guardar y Cargar

Guardar / Cargar State Dict (Recomendado)

```
torch.save(model.state_dict(), "model.pt")
model = Net()
model.load_state_dict(
    torch.load("model.pt", weights_only=True))
```

Guardar Checkpoint Completo

```
torch.save({
    "epoch": epoch,
    "model": model.state_dict(),
    "optimizer": opt.state_dict(),
    "loss": loss, "checkpoint.pt"})
```

Cargar Checkpoint

```
ckpt = torch.load("checkpoint.pt",
                 weights_only=False)
model.load_state_dict(ckpt["model"])
opt.load_state_dict(ckpt["optimizer"])
```

GPU

Gestión de Dispositivo

```
device = torch.device(
    "cuda" if torch.cuda.is_available()
    else "cpu")
model = model.to(device)
x = x.to(device)
```

Utilidades de GPU

```
torch.cuda.is_available() # Verificar si CUDA está disponible
```

```
torch.cuda.device_count() # Número de GPUs
```

```
torch.cuda.memory_allocated() # Uso actual de memoria GPU
```

```
torch.cuda.empty_cache() # Liberar memoria caché no utilizada
```

Multi-GPU

```
if torch.cuda.device_count() > 1:
    model = nn.DataParallel(model)
    model = model.to(device)
```

Patrones Comunes

Inicialización de Pesos

```
def init_weights(m):
    if isinstance(m, nn.Linear):
        nn.init.xavier_uniform(m.weight)
        m.bias.data.fill_(0.01)
model.apply(init_weights)
```

Recorte de Gradientes

```
torch.nn.utils.clip_grad_norm(
    model.parameters(), max_norm=1.0)
```

Congelar Capas

```
for param in model.fc1.parameters():
    param.requires_grad = False
```

Resumen del Modelo

```
total = sum(p.numel()
            for p in model.parameters())
trainable = sum(p.numel()
                for p in model.parameters()
                if p.requires_grad)
```